

## الاختبار الثاني في مادة الهندسة الكهربائية

على المترشح أن يختار أحد الموضوعين التاليين

الموضوع الأول: نظام آلي لملء وتوضيب علب الحلوى

يحتوي الموضوع على 10 صفحات من (20/01 إلى 20/10)

■ العرض من الصفحة 20/01 إلى الصفحة (20/07)

■ العمل المطلوب الصفحة (20/08)

■ وثيقة الإجابة من الصفحة (20/09) إلى الصفحة (20/10)

### I. دفتر الشرط:

1-الهدف من التآلية : يهدف النظام إلى ملء حلوى جاهزة في علب و توضيبها.

■ المادة الأولية: علب من الكرتون مغلقة بالبلاستيك فارغة و حلوى محضرة مسبقا.

### 2- التشغيل :

■ الضغط على ضاغطة dcy يؤدي إلى إقلاع المحرك M1 لنقل العلب الفارغة إلى مركزي الملء والغلق معا (بعد التشغيل التحضيرى).

■ الكشف عن وجود العلبة بواسطة ملتقطات السيعية cp1 و cp2 في مركزي الملء والغلق على الترتيب يؤدي إلى:

- إيقاف المحرك M1 لمدة زمنية قدرها 10S.

- خلال هذه المدة (مدة التوقف) يتم: فتح الخزان بواسطة الدافعة A لملء الحلوى في العلب، وخروج ذراع الدافعة B لطي الغطاء.

- الضغط على b1 يؤدي إلى تشغيل مقاومة التسخين R من أجل الغلق الجيد لمدة 5 ثواني ثم تعود الرافعة B إلى وضعها الأصلي.

■ الكشف عن علبة معبأة بواسطة خلية كهروضوئية K يؤدي إلى خروج ذراع الدافعة D لدفع العلبة المملوءة إلى مركز التكديس وتشغيل عداد لعد 12 علبة.

■ عند الحصول على مجموعة 12 علبة في مركز التكديس يتم غلق المجموعة بواسطة الدافعة C ثم تشغيل محرك M2 لإيصال مجموعة العلب إلى مركز الإخلاء.

■ عند الكشف عن المجموعة بواسطة الملتقط f يرن جرس للتنبيه عن ذلك وتقوم الرافعة E بدفع المجموعة في منحدر حيث يقوم العامل بوضعه في صندوق التجميع و تنتهي الدورة.

ملاحظة: الرافعة E و المنحدر غير ممثلين في المناولة الهيكلية و أشغولة الإتيان خارجة عن الدراسة.

### 3- الاستغلال :

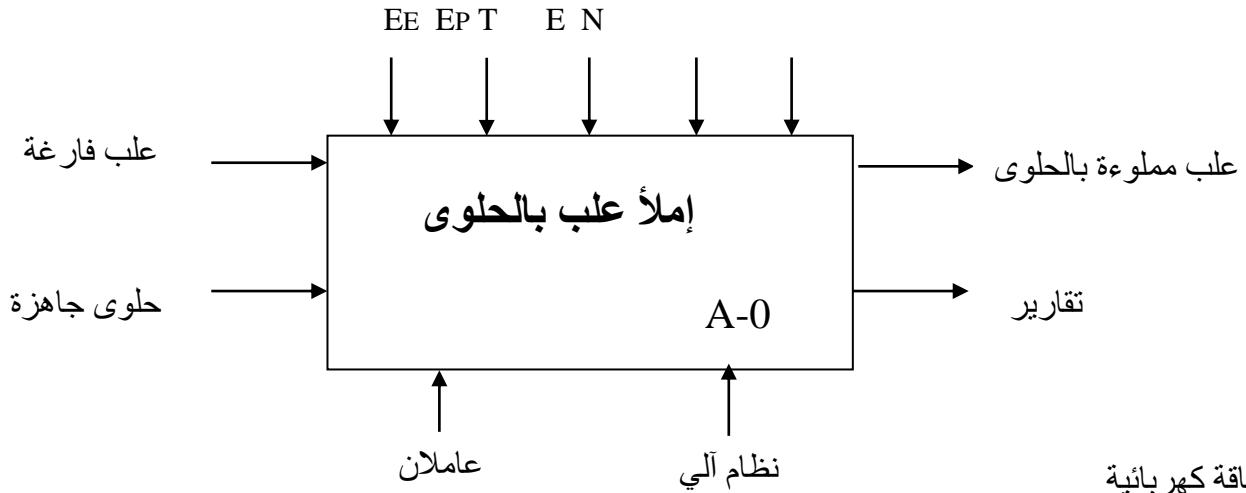
تحتاج عملية مراقبة ملئ و توضيب علب الحلوى إلى حضور 3 عمال:

● تقني خاص لعملية القيادة ومراقبة جميع حالات التشغيل والتوقف الممكنة.

● عاملان دون تخصص لعملية تزويد البساط "1" بالعلب الفارغة وتجميع العلب في صناديق بعد الإخلاء.

4- الأمن : حسب القوانين المعمول بها دوليا.

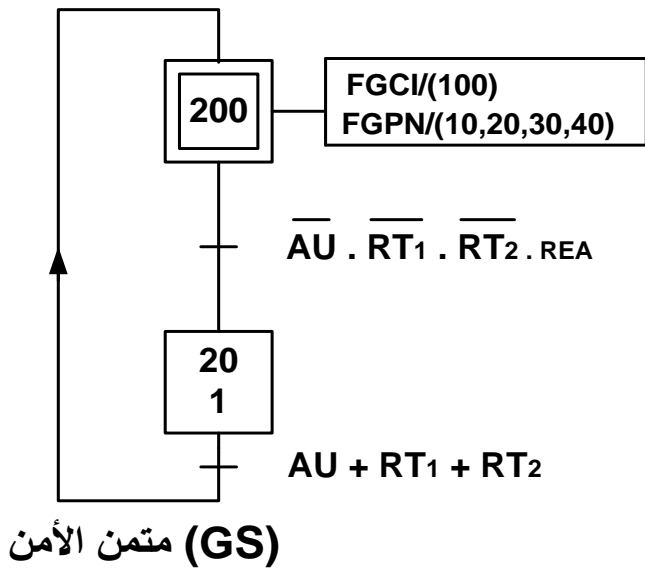
## II. الوظيفة الشاملة : النشاط البياني (A-0)



EE : طاقة كهربائية  
 EP : طاقة هوائية  
 E : تعليمات الاستغلال  
 T : تأجيل  
 N : عداد

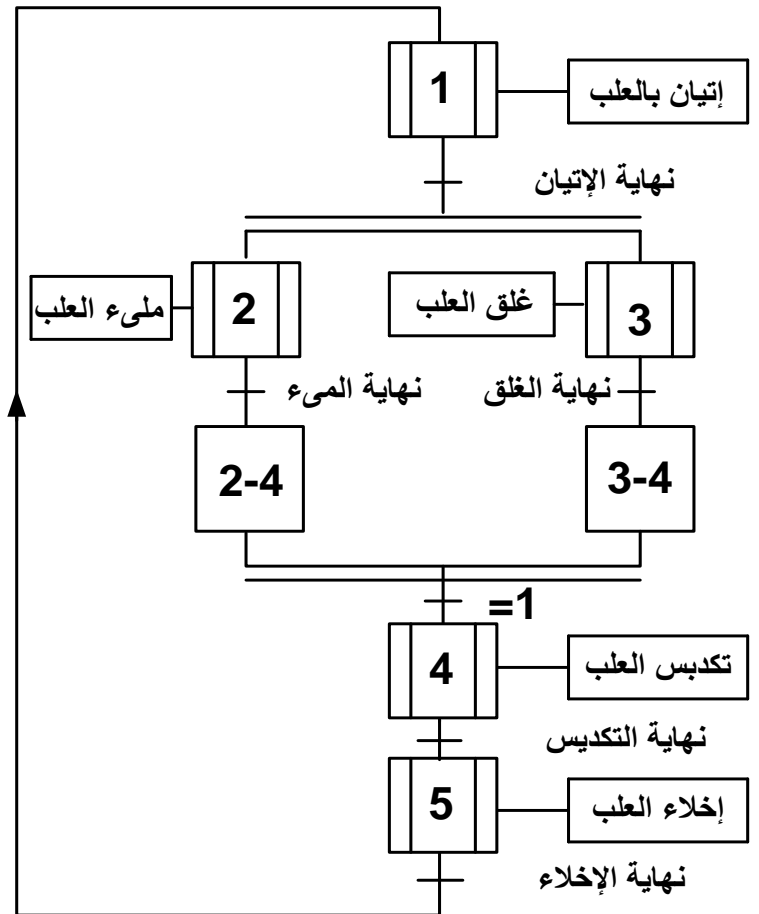
## III. الاختيار التكنولوجي للمنظمات والمنظمات المتصدرة والملتقطات :

الملتقطات	المنظمات المتصدرة	المنظمات
<p>a<sub>1</sub>: خروج الدافعة                      a<sub>0</sub>: دخول الدافعة                      Cp<sub>1</sub>: ملتقط سيعي</p>	<p><b>dA</b>: موزع كهرو هوائي 2/4 ثنائي                      الإستهقرار .                      dA+, dA-                      KM<sub>1</sub>: ملامس كهربائي ~24V</p>	<p><b>A</b>: رافعة مزدوجة المفعول                      M<sub>1</sub>: محرك لاتزامني 3 ~ 50Hz                      220/380V                      إقلاع مباشر</p>
<p>b<sub>1</sub>, b<sub>0</sub>: ملتقطات نهاية الشوط                      للرافعة B                      Cp<sub>2</sub>: ملتقط سيعي</p>	<p><b>dB</b>: موزع كهرو هوائي 2/4                      تغذية ~24V                      dB+, dB-                      KM<sub>1</sub>: ملامس كهربائي ~24V</p>	<p><b>B</b>: رافعة مزدوجة المفعول                      M<sub>1</sub>: محرك لاتزامني 3 ~ 50Hz ,                      220/380V                      إقلاع مباشر</p>
<p>d<sub>0</sub>, d<sub>1</sub>, c<sub>1</sub>, c<sub>0</sub>                      ملتقطات نهاية الشوط                      للرافعتين D و C                      K: خلية كهروضوئية                      للكشف عن العلب المملوءة</p>	<p><b>dD</b>: موزع كهرو هوائي 2/4 تغذية                      ~24V                      dD+, dD-                      N : عداد لعد 12 علبة                      dC: موزع كهرو هوائي 2/4                      تغذية ~24V                      dC+, dC-</p>	<p><b>D</b>: رافعة مزدوجة المفعول                      C: رافعة مزدوجة المفعول</p>
<p>e<sub>1</sub>, e<sub>0</sub>: ملتقطات نهاية                      الشوط للرافعة E</p>	<p>KM<sub>2</sub>: ملامس المحرك M<sub>2</sub> تغذية ~ v                      . 24                      dE: موزع كهرو هوائي 2/4                      تغذية ~24V</p>	<p>M<sub>2</sub>: محرك لاتزامني 3 ~ 50Hz ,                      380/220V                      إقلاع مباشر له الخصائص التالية :                      1440tr/min cosφ=0.8                      E : رافعة مزدوجة المفعول</p>

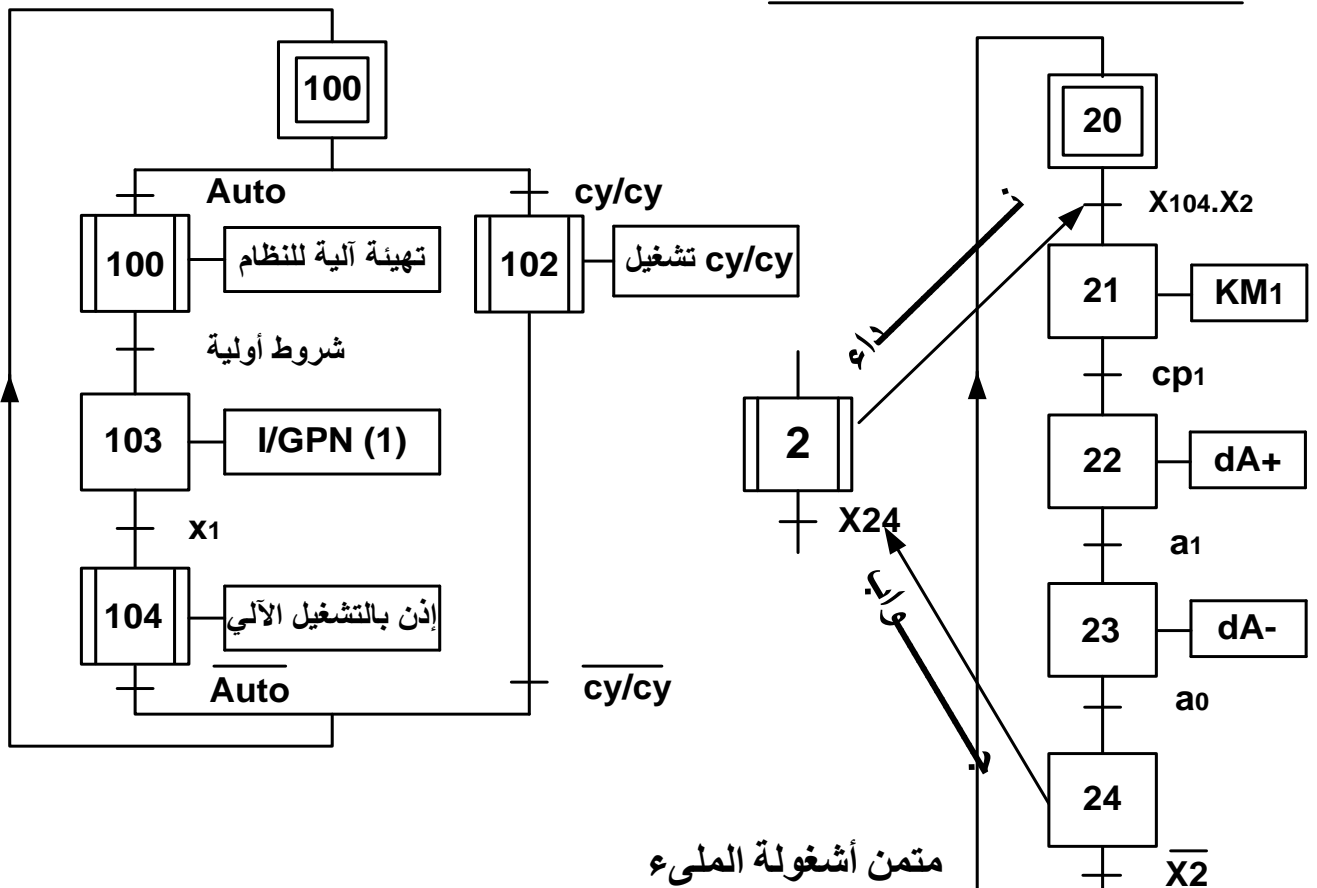


مرحلات حرارية : RT<sub>2</sub> و RT<sub>1</sub>  
إعادة التسلح : REA

**(GCI) متمن القيادة و التهيئة**



**(GPN) متمن تنسيق الأشغولات**



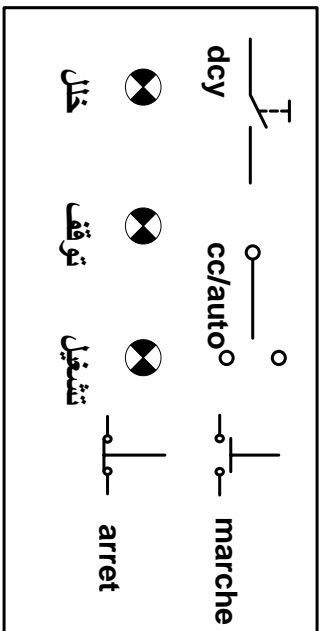
مرکز الملاء

المناوله الهیكلية

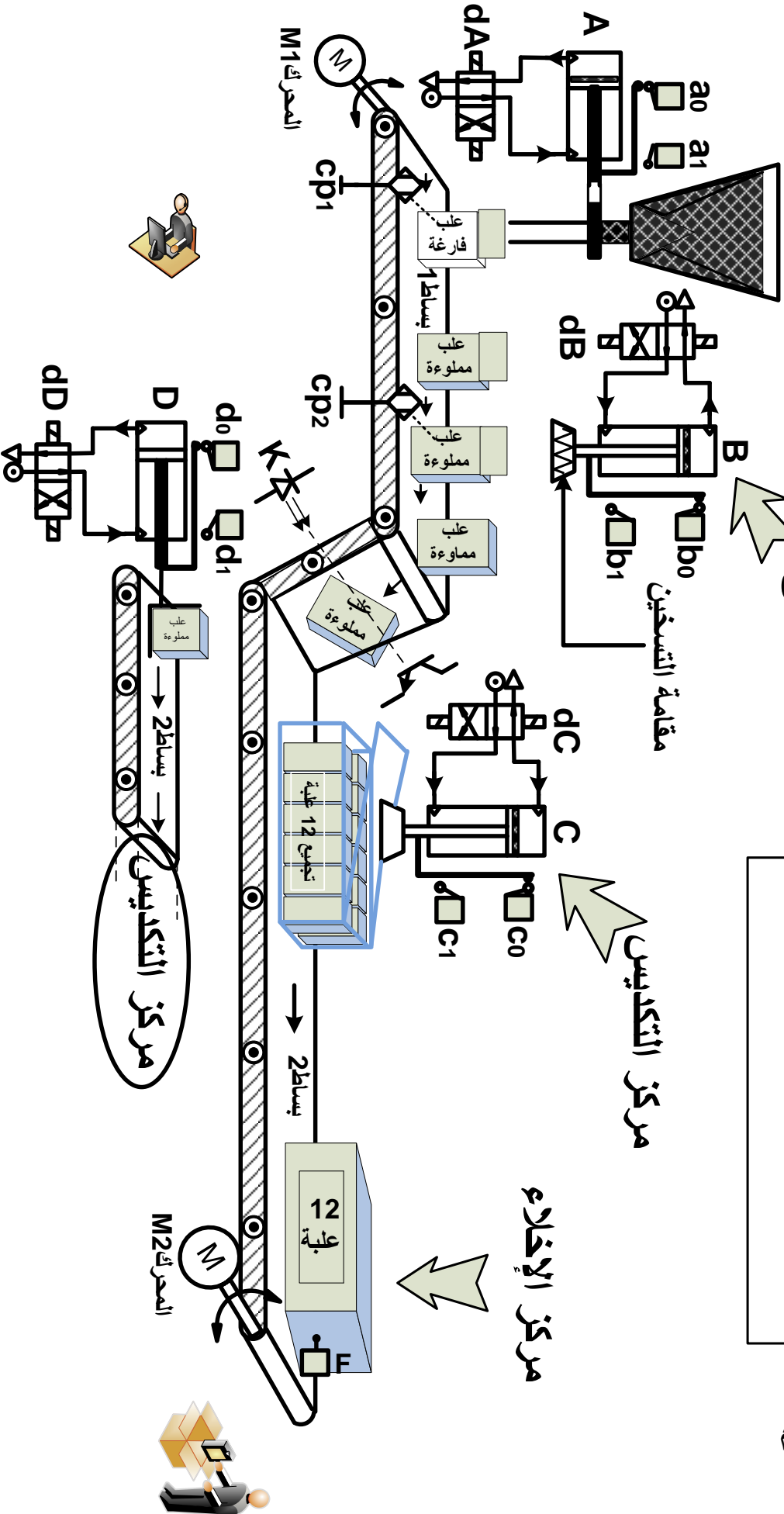
مرکز الغلق

مرکز التكدیس

مرکز الإخلاء



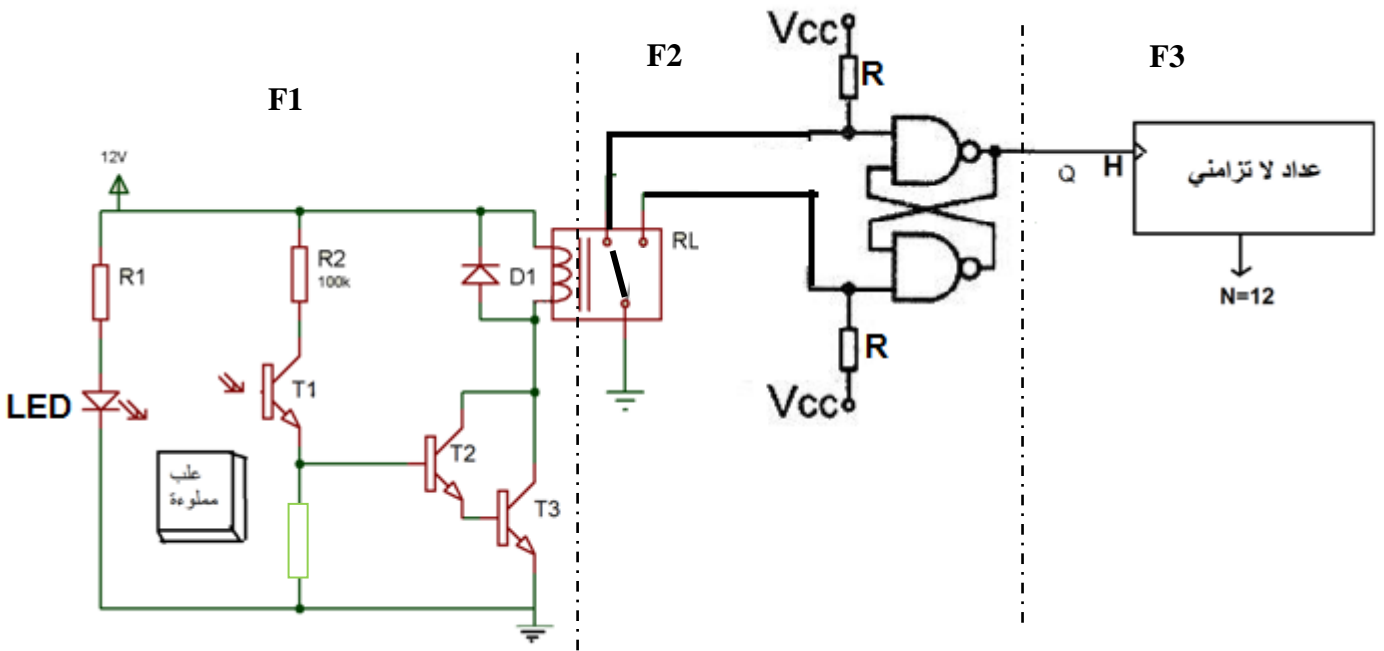
لوحة التحكم



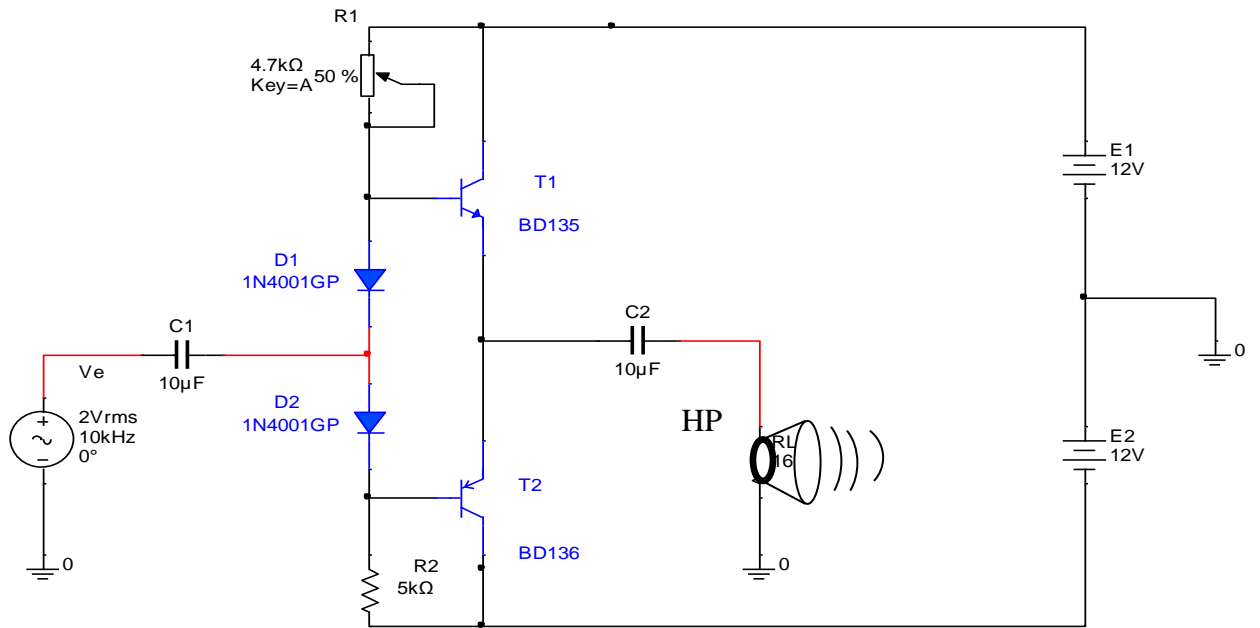
نظام آلي لملئ و توضيب علب الحلوى

# V. إنجازات تكنولوجية :

➤ دائرة عد العلب المملوءة



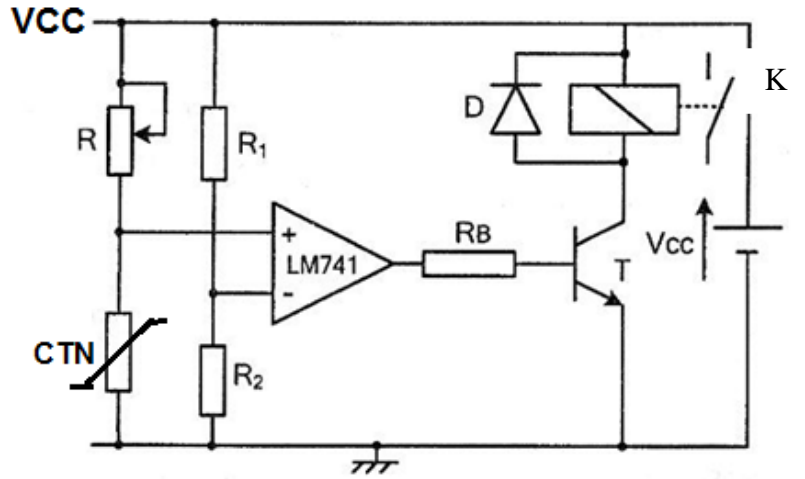
➤ دائرة المنبه الصوتي



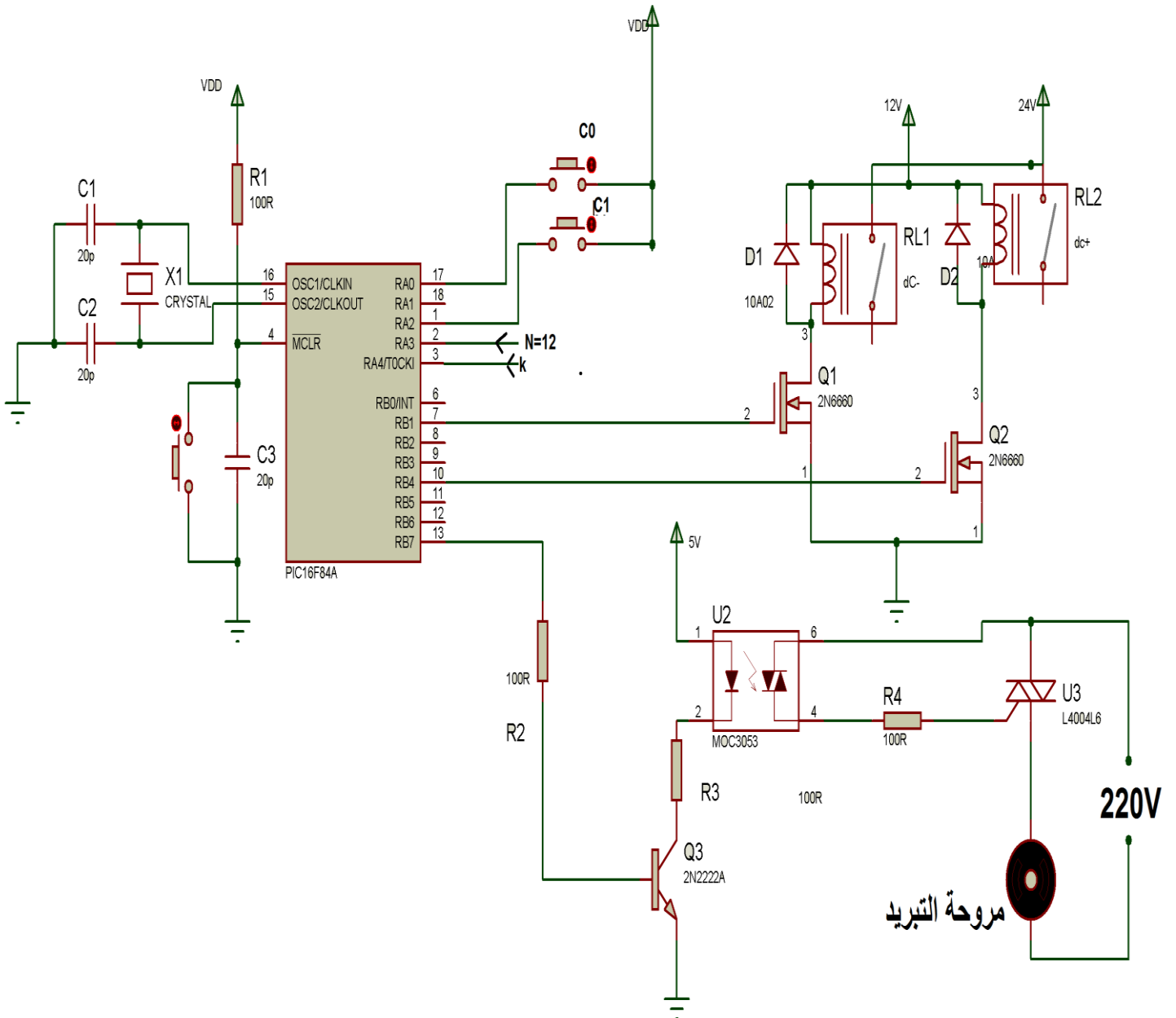
$V_{CC}=12V$      $V_{Smax}=11V$      $R_{HP}=8\Omega$

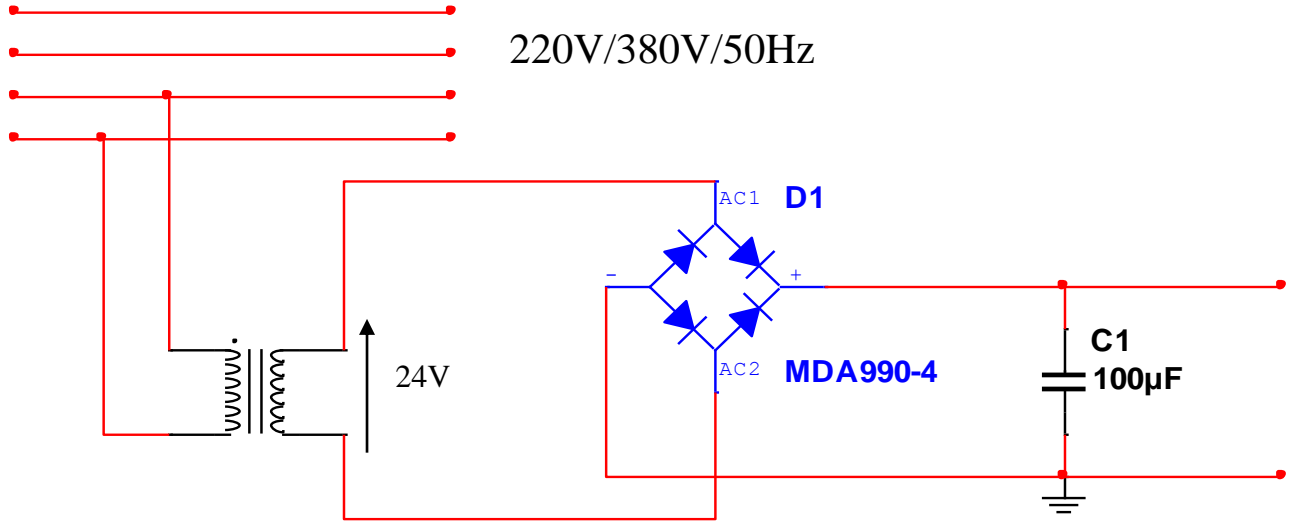
➤ دائرة التحكم في درجة الحرارة

$V_{cc}=12V$   $R_1=10K\Omega$   $R_2=20K\Omega$   
 $R$  قابلة للضبط من 0 إلى  $100K\Omega$   
 مقاومة  $CTN$  :  $R_{CTN}=6K\Omega$  عند 25 درجة  
 و  $R_{CTN}=40K\Omega$  عند 80 درجة (الحرارة اللازمة  
 لغلق العلب)



➤ التحكم في أشغولة التكديس باستعمال ميكرو مراقب





## الملحق

• سجل الإعدادات المادية CONFIG للميكرو مراقب : 16F84A

bits	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
	CP	CP	CP	CP	CP	CP	CP	CP	CP	CP	PWRTE	WDTE	FOSC1	FOSC0

### • مأخوذ من وثيقة الصانع 16F84A

### • جدول اختيار نوع المذبذب

bit 13:4 CP: Code Protection bit  
1 = Code protection off  
0 = All memory is code protected

bit 3  $\overline{\text{PWRTE}}$ : Power-up Timer Enable bit  
1 = Power-up timer is disabled  
0 = Power-up timer is enabled

bit 2 WDTE: Watchdog Timer Enable bit  
1 = WDT enabled  
0 = WDT disabled

FOSC1	FOSC0	نوع المذبذب
1	1	RC
1	0	HS
0	1	XT
0	0	LP

- FOSC1, FOSC0: اختيار نوع المذبذب (الجدول أعلاه)

- WDTE: تفعيل المؤقتة WDT (مؤقتة الحراسة)  
WDTE: 1 مفعّل  
WDTE: 0 غير مفعّل

- PWRTE: تفعيل تأجيل التغذية  
1: التأجيل غير مفعّل  
0: التأجيل مفعّل

- CP: حماية شفرة البرنامج المخزن في الذاكرة من القراءة  
0: حماية مفعّلة  
1: حماية غير مفعّلة

# أسئلة الامتحان

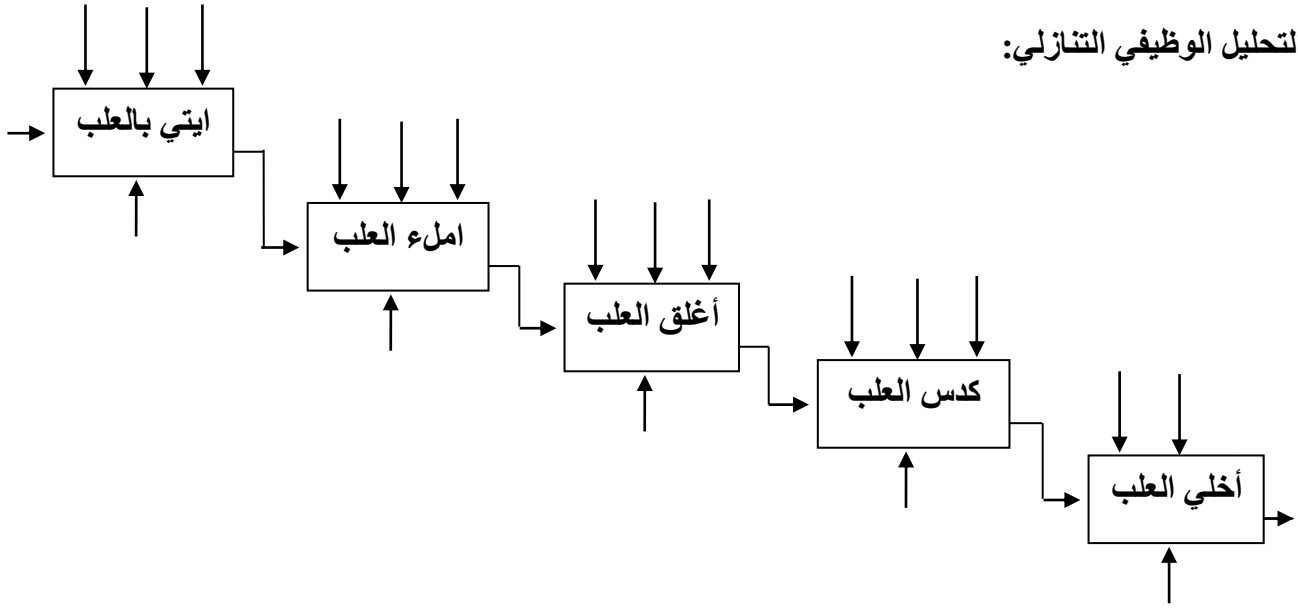
1. أكمل على وثيقة الإجابة التحليل الوظيفي التنازلي.
  2. في المناولة الهيكلية لماذا استعملنا ملتقطات سعوية ولم نستعمل ملتقطات حثية؟
  3. فسر الأوامر الموجودة في المرحلة  $X_{200}$  في GS والمرحلة  $X_{103}$  في GCI.
  4. أرسم متمن أشغولة الغلق من وجهة نظر جزء التحكم؟
  5. أرسم جدول معادلات التنشيط و التخميل لأشغولة الملء.
  6. أكمل على وثيقة الإجابة المعقب الكهربائي لأشغولة الملء.
- ❖ في دارة عد العلب: صفحة 5 من 20
7. ما دور كل من الطوابق  $F_1$   $F_2$   $F_3$
  8. ما دور كل من العناصر : - المقاومة R1 - الصمام D1 - المقومتين R - التركيب المكون من  $T_1$  &  $T_2$
  9. إذا علمت أن التيار المار في وشيعة المرحل هو 600mA وأن  $\beta_1 = \beta_2 = 100$ ، أوجد تيار القاعدة  $I_b$
  10. أكمل على وثيقة الإجابة دارة العداد باستعمال قلابات JK.
- ❖ في دارة المنبه الصوتي: صفحة 5 من 20
11. ما اسم و دور التركيب؟
  12. ما دور كل من  $C1$ ,  $C2$ ,  $D1$ ,  $D2$ ؟
  13. أوجد الاستطاعة الممتصة و المفيدة و مردود هذا التركيب؟
- ❖ في دارة التحكم في درجة الحرارة : صفحة 6 من 20
14. ما دور كل من CTN و R و LM741
  15. بين حالة القاطعة عند درجة الحرارة  $25^\circ$  و عند  $80^\circ$  علما أن المقاومة R ضبطت عند  $10K\Omega$
- ❖ في دارة التحكم باستعمال الميكرومراقب: صفحة 6 من 20
16. ما اسم العنصر Q1؟ و ما الفرق بينه و بين العنصر Q3؟
  17. ما اسم ودور كل من  $U3(L4004L6)$  .  $U2(MOC3053)$
  18. فسر مدلول الرموز PIC 16 F 84
  19. أكمل على وثيقة الإجابة محتوى السجلات TRISA - TRISB - Config
  20. أكمل على وثيقة الإجابة التعليمات المشكلة لبرنامج التحكم.
- ❖ في دارة تغذية المعقبات:
21. يحمل المحول على لوحة مواصفاته التالية: 60 VA 220V/24V 50 HZ فسر بيانات لوحة مواصفات المحول.
  22. أحسب القيمة الاسمية لشدة التيار في الثانوي  $I_{2n}$
  23. يغذي هذا المحول حمولة حثية معامل استطاعتها  $\cos\phi = 0.86$  بتيار  $I_{2n}$
  24. أحسب قيمة الهبوط في التوتر  $\Delta U_2$  علما أن  $R_S = 0.1\Omega$   $X_S = 0.6\Omega$
  25. استنتج نسبة التحويل  $m_0$



## وثيقة الإجابة

الاسم : ..... اللقب : .....

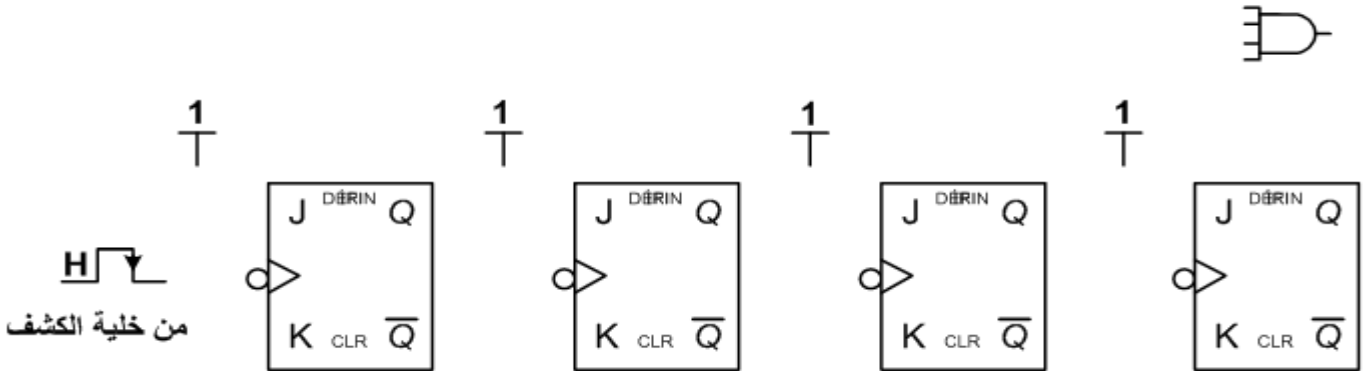
### 1. التحليل الوظيفي التنازلي:



### 2. المعقب الكهربائي لأشغولة الملاء



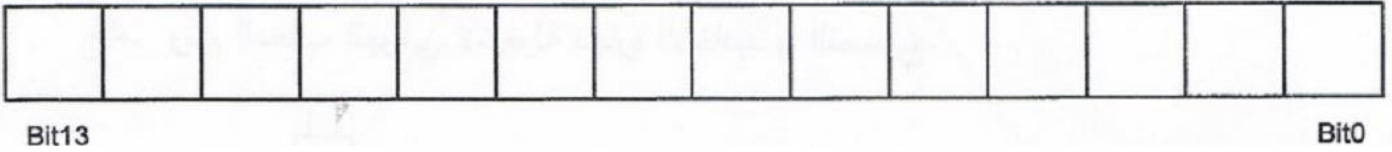
### 3. دائرة العداد لعدد 12 علية:



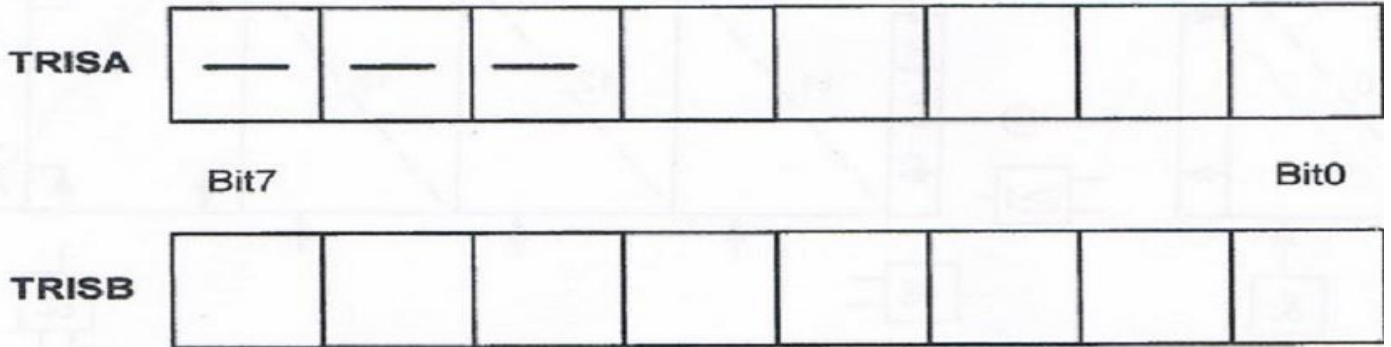
4. محتوى السجلات:

\*1 سجل الإعدادات المادية config

-CONFIG\_CP\_OFF&XT\_OSC&\_PWRTE\_ON&\_WDT\_OF



كتابة محتوى السجلين TRISA و TRISB



5. البرنامج الرئيسي لتهيئة المداخل و المخرجات

```
org 0x000
```

```
#DEFINE C0 PORTA,0
```

.....

سمي (عرف) المدخل A1 بالاسم C1

```
bsf STATUS,RP0
```

.....

```
movlw b'11111'
```

حمل السجل بالقيمة الثنائية

```
movwf TRISA
```

.....

```
movlw b'11111111'
```

.....

ضع قيمة سجل العمل في السجل TRISB

```
bcf STATUS,5
```

.....

## الموضوع الثاني : نظام آلي ملء لتشكيل قطع معدنية

يحتوي الموضوع على 10 صفحات من (20/11 إلى 20/20)

- العرض من الصفحة 20/11 إلى الصفحة (20/17)
- العمل المطلوب الصفحة (20/18)
- وثيقة الإجابة من الصفحة (20/19 إلى الصفحة 20/20)

### I. دفتر الشرط:

1-الهدف من التآلية : يهدف النظام إلى تشكيل قطع معدنية على شكل حرف L تستعمل في الزخرفة.

التشغيل: يضع العامل على البساط2 رزمة من 12 قضيب معدني الذي يكشف عنها الملتقط f ثم يضغط على Dcy.

يدور البساط1 للإتيان بصندوق فارغ الذي يكشف عنه الملتقط k ثم يدور البساط2 بواسطة المحرك  $M_2$  حتى الضغط على g فيثبت القضيب بواسطة الرافعة A.

عملية التشكيل: يتم تشكيل جزء من القضيب بخروج ذراع الرافعة C حتى الضغط على  $c_1$  ثم يعود ساق الرافعة حتى الضغط على  $c_0$ .

عملية القطع: ينزل ساق الرافعة B حتى الضغط على  $b_1$  فتبدأ عملية القطع بواسطة الجملة (الرافعة B والمحرك  $M_3$ ) حتى الضغط على  $b_2$  عندها تعود الجملة حتى الضغط على  $b_0$ .

عملية عد وفك التثبيت: عند مرور القطعة المشكلة أمام خلية الكشف تبدأ عملية العد وفك التثبيت.

عملية إخلاء القطع المشكلة: عند مرور 12 قطعة مشكلة يتم إخلاء الصندوق المملوء بواسطة الجملة (الرافعة D والمحرك  $M_4$ ).

### ملاحظة:

- بعد انتهاء رزمة القضبان المعدنية يحرر الملتقط f، فينتظر النظام مدة 12ثا قبل أن يرن الجرس (مدة انتظار ربما ينتبه العامل دون دق الجرس) لتنبية العامل بتزويد البساط 2 برزمة جديدة من القضبان لانطلاق دورة جديدة.
  - يتم إخلاء صندوق بقايا القضبان بواسطة عربة صغيرة تعمل بمحرك  $24V$ ، و يمكن التحكم في سرعتها.
- 3- الاستغلال: تشغيل هذا النظام يتطلب وجود 3 عمال:

- عامل مختص: يقوم بعمليات التهيئة والمراقبة والصيانة الدورية.
- عاملان دون اختصاص: - تزويد البساط 1 بصناديق فارغة وسحب المملوءة.
- وضع رزمة قضبان معدنية جديدة على البساط2 وسحب الجزء المتبقي من القضيب في نهاية التشغيل.

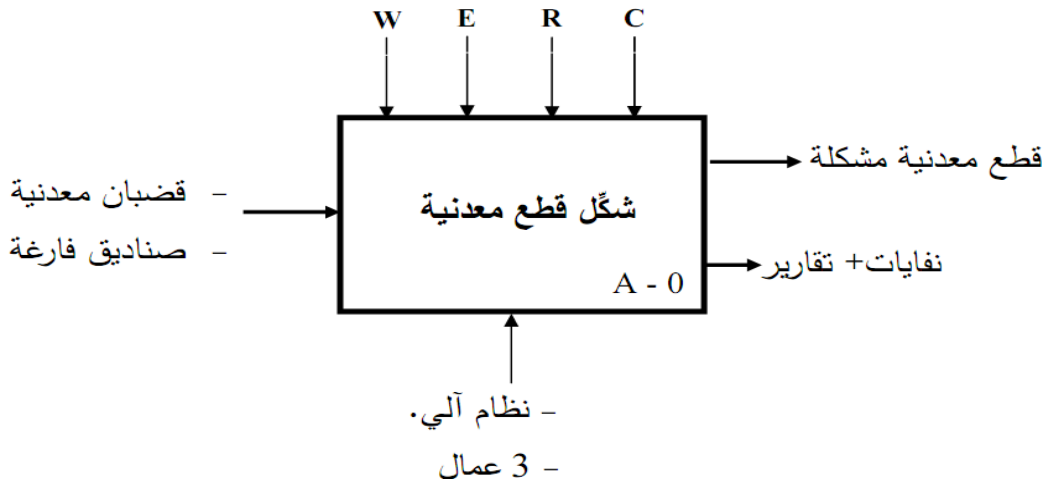
4- الأمن: حسب القوانين المعمول بها دوليا.

## 5- دليل أنماط التشغيل و التوقف:

- بعد توفير الشروط الابتدائية و اختيار نمط التشغيل الآلي (Auto)، يضغط العامل على زر بداية التشغيل dcy، يبدأ النظام في العمل العادي.
- يمكن طلب التوقف للراحة أو لأي سبب آخر و ذلك بالضغط على زر طلب التوقف AT فيتوقف النظام في المرحلة الابتدائية.
- في حالة حدوث أي خلل يضغط العامل على زر التوقف الاستعجالي ليخرج النظام عن التغذية ويعود الى المرحلة الابتدائية إلا بعد تصليح جميع الأعطاب و الضغط على زر إعادة التهيئة INIT .

## II. التحليل الوظيفي:

الوظيفة الشاملة: مخطط النشاط (A-0)



W (الطاقة):  $E_E$  طاقة كهربائية،  $E_P$  طاقة هوا

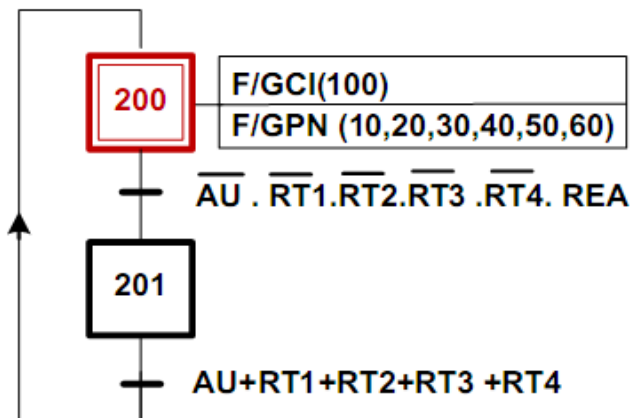
R (الضبط): N عدد القطع المشكولة.

E (الاستغلال): Auto آلي - manu يدوي، Au توقف استعجالي.

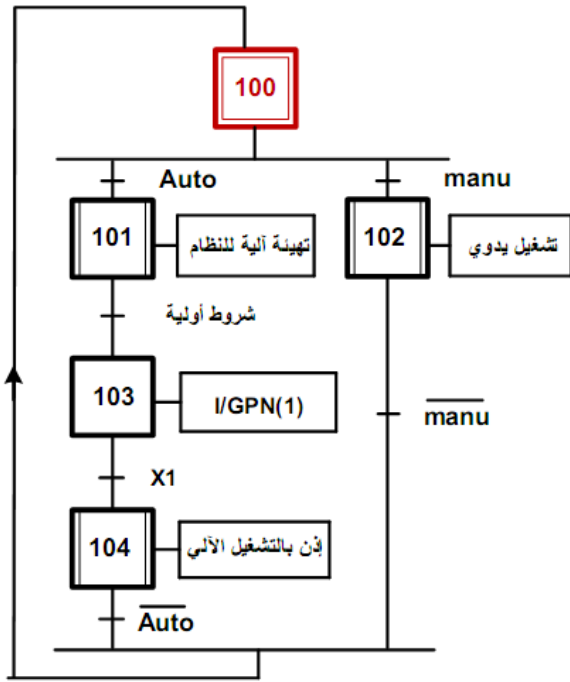
C (الالتزامات): تغيير برنامج الآلي المبرمج الصناعي API.

## IV. المناولة الزمنية:

متمن الأمن GS

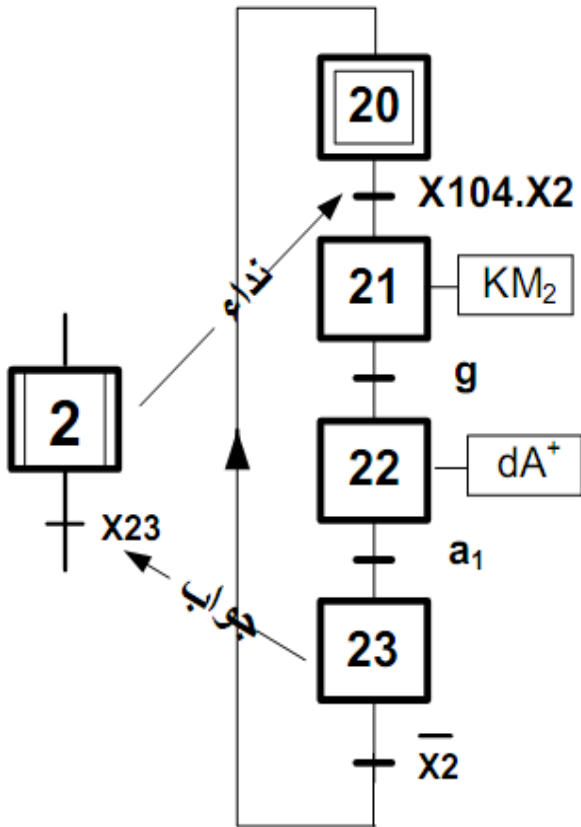


## متمن القيادة والتهيئة GCI

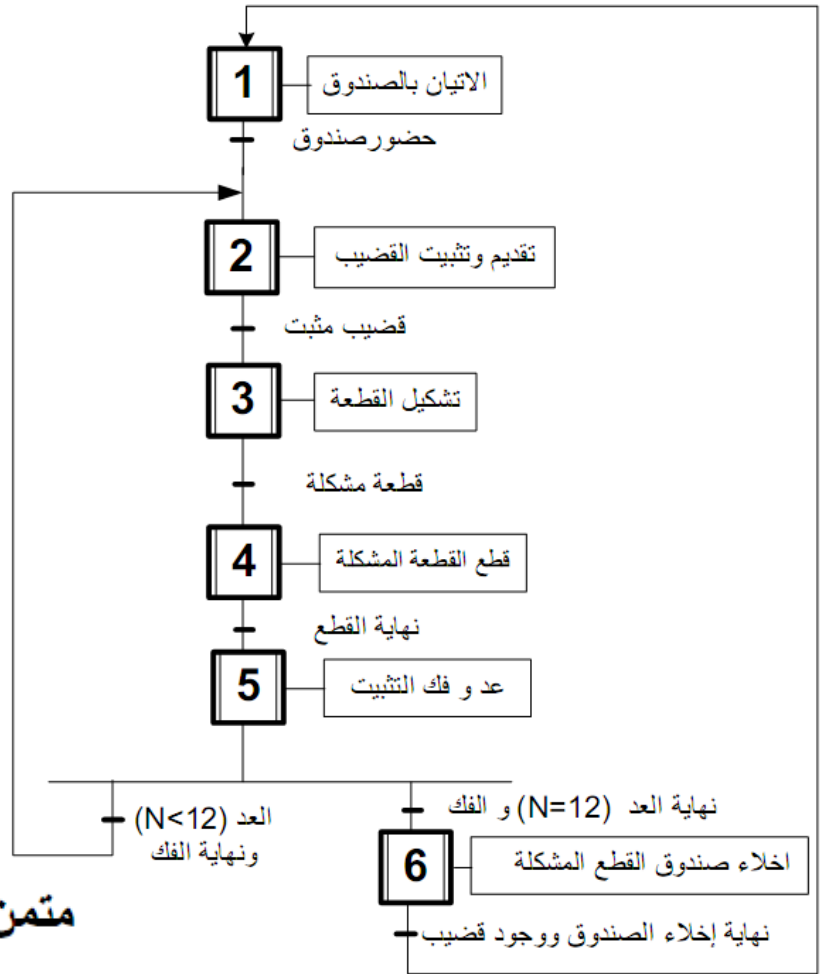


## متمن الأمان GS

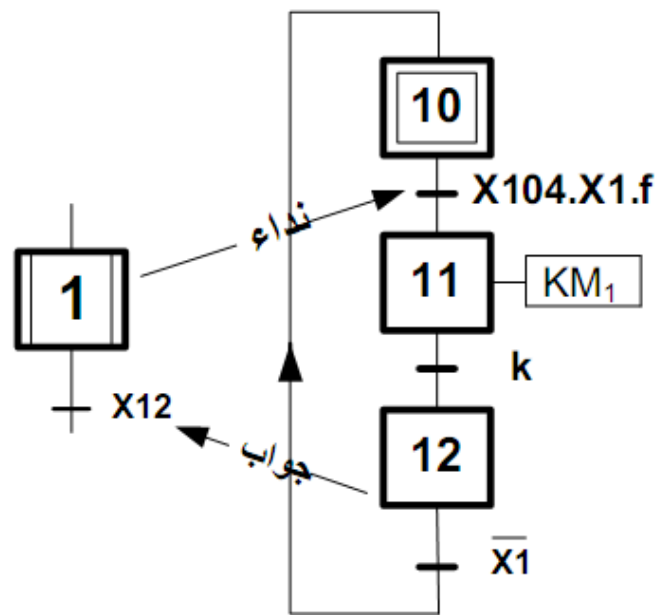
## متمن أشغولة تقديم وتثبيت القضيب



## متمن الإنتاج العادي GPN



## متمن أشغولة الإتيان بالصندوق

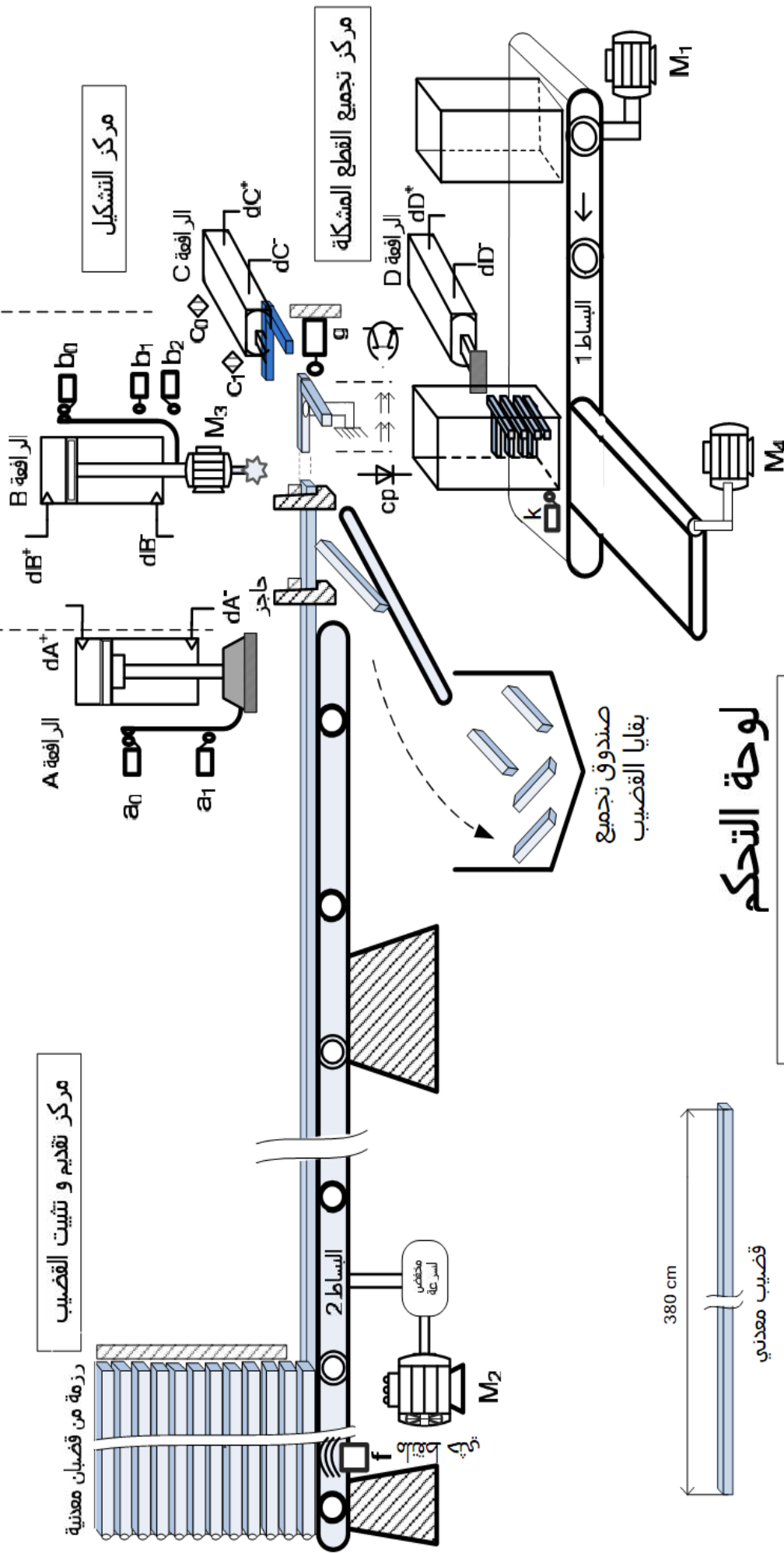


V. جدول الاختبارات التكنولوجية للمنفذات والمتصدرة والملتقطات: شبكة التغذية ثلاثية الطور 50Hz (220/380)V

أشغولة إخلاء صندوق القطع المشكلة	أشغولة قطع المشكلة	أشغولة تشكيل القطعة	أشغولة تقديم وثبيت القضيب	أشغولة الإتيان بالصندوق
M <sub>4</sub> : محرك لا التزامني 3~ إقلاع مباشر اتجاه واحد للدوران D: رافعة مزدوجة 3bars المفعول	A: رافعة مزدوجة 3bars المفعول	C: رافعة مزدوجة المفعول 3bars مزودة بقالب التشكيل	M <sub>2</sub> : محرك لا التزامني 3~ إقلاع مباشر اتجاه واحد للدوران مجهز بحفظ للسرعة A: رافعة مزدوجة المفعول 3bars	M <sub>1</sub> : محرك لا التزامني 3~ إقلاع مباشر اتجاه واحد للدوران مزود بمكبج كهربائي
dD: موزع 2/5 ثنائي الإستقرار تحكم كهربائي 24V~ dD <sup>+</sup> و dD <sup>-</sup> : تحكم في خروج ودخول الرافعة D KM <sub>4</sub> : ملامس كهربائي 24V~	dA: موزع 2/5 ثنائي الإستقرار تحكم كهربائي 24V~ dB: موزع 2/5 ثنائي الإستقرار تحكم كهربائي 24V~ dB <sup>+</sup> و dB <sup>-</sup> : تحكم في خروج ودخول الرافعة B KM <sub>3</sub> : ملامس كهربائي 24V~	dC: موزع 2/5 ثنائي الإستقرار تحكم كهربائي 24V~ dC <sup>+</sup> و dC <sup>-</sup> : تحكم في خروج ودخول الرافعة C	dA: موزع 2/5 ثنائي الإستقرار تحكم كهربائي 24V~ A: الرافعة KM <sub>2</sub> : ملامس كهربائي 24V~	KM <sub>1</sub> : ملامس كهربائي 24V~
a <sub>0</sub> : ملتقط نهاية شوط يكشوف عن دخول ساق الرافعة A cp: خلية كهروضوئية تكشف عن مرور القطعة المشكلة.	b <sub>0</sub> : ملتقط نهاية شوط يكشوف عن دخول الرافعة B b <sub>1</sub> : ملتقط نهاية شوط يكشوف عن بداية القطع b <sub>2</sub> : ملتقط نهاية شوط يكشوف عن نهاية القطع	c <sub>0</sub> , c <sub>1</sub> : ملتقطات نهاية شوط تكشف عن خروج ودخول ساق للرافعة C	a <sub>1</sub> : ملتقط نهاية شوط يكشوف عن خروج ساق الرافعة A g: ملتقط يكشوف عن حضور القضيب.	k: ملتقط يكشف عن حضور الصندوق فارغ f: ملتقط حثي يكشف عن وجود قضيب.

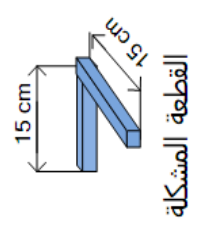
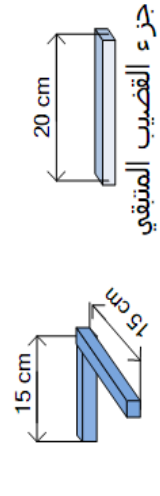
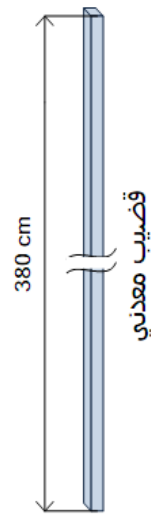
- المناولة الهيكلية :

## نظام آلي لتشكيل قطع معدنية

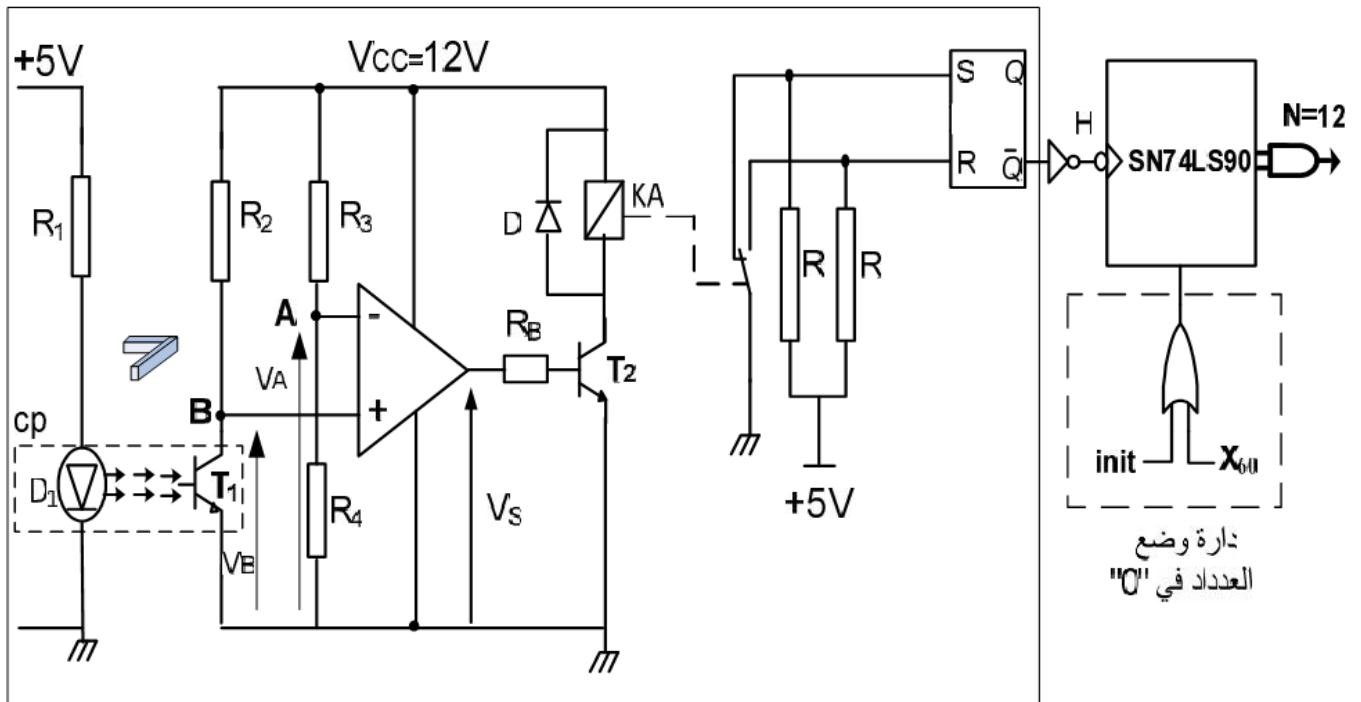


## لوحة التحكم

Dcy	⊗	⊗	⊗	⊗	⊗
AT	⊗	⊗	⊗	⊗	⊗
AU	⊗	⊗	⊗	⊗	⊗
manu	⊗	⊗	⊗	⊗	⊗
Auto	⊗	⊗	⊗	⊗	⊗
init	⊗	⊗	⊗	⊗	⊗
AV <sub>1</sub>	⊗	⊗	⊗	⊗	⊗
AR <sub>1</sub>	⊗	⊗	⊗	⊗	⊗

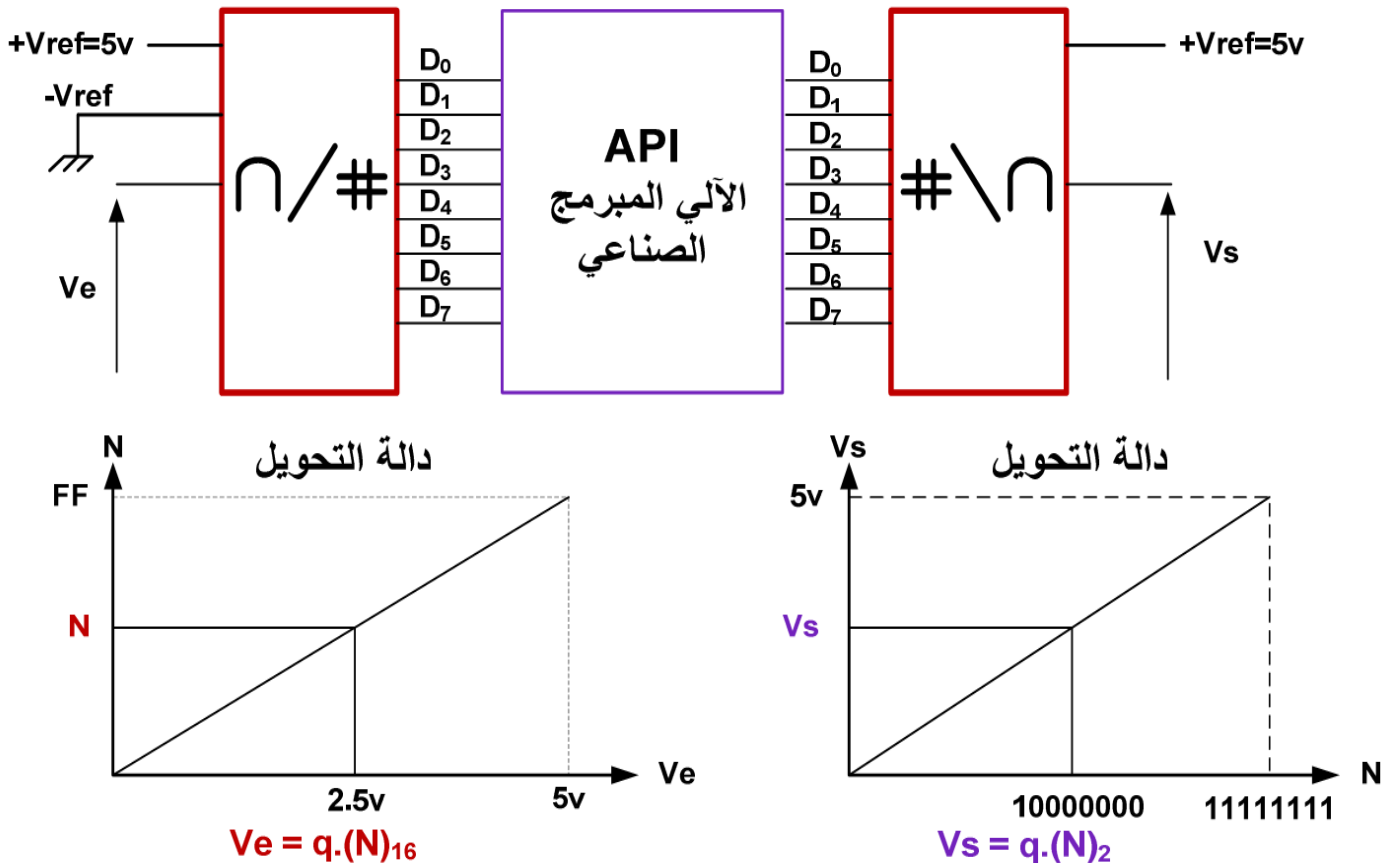


1. دائرة إلكترونية لكشف وعد 12 قطعة مشكلة: المضخم العملي مثالي



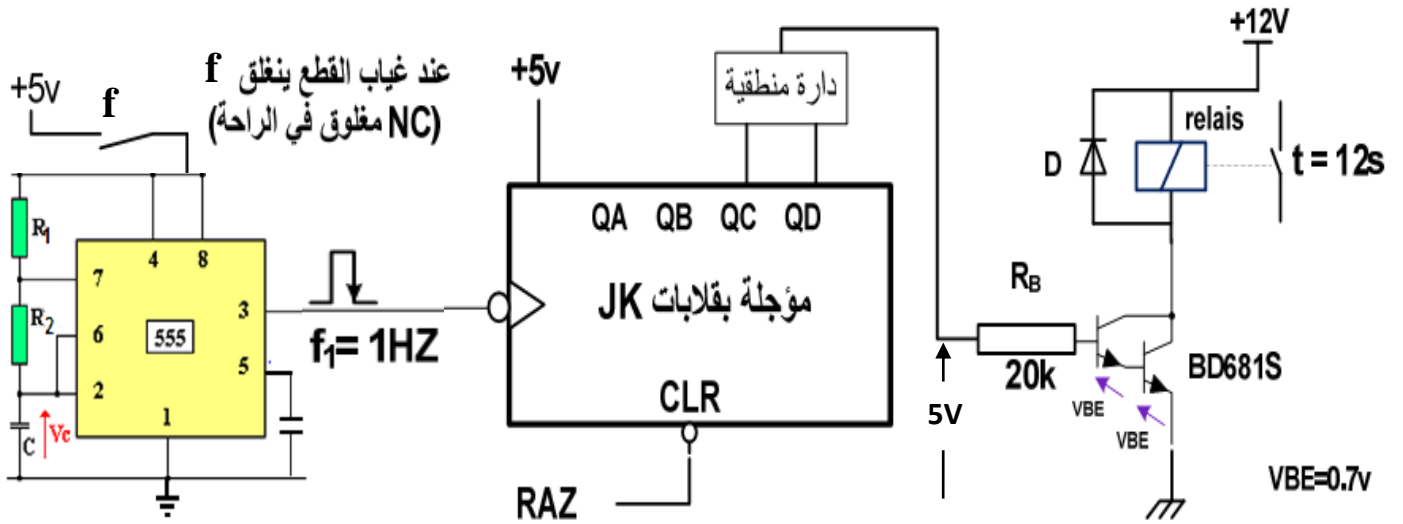
دائرة الكشف

2. دائرة المستبدل الرقمي التماثلي و التماثلي الرقمي لمدخل و مخارج الآلي المبرمج الصناعي

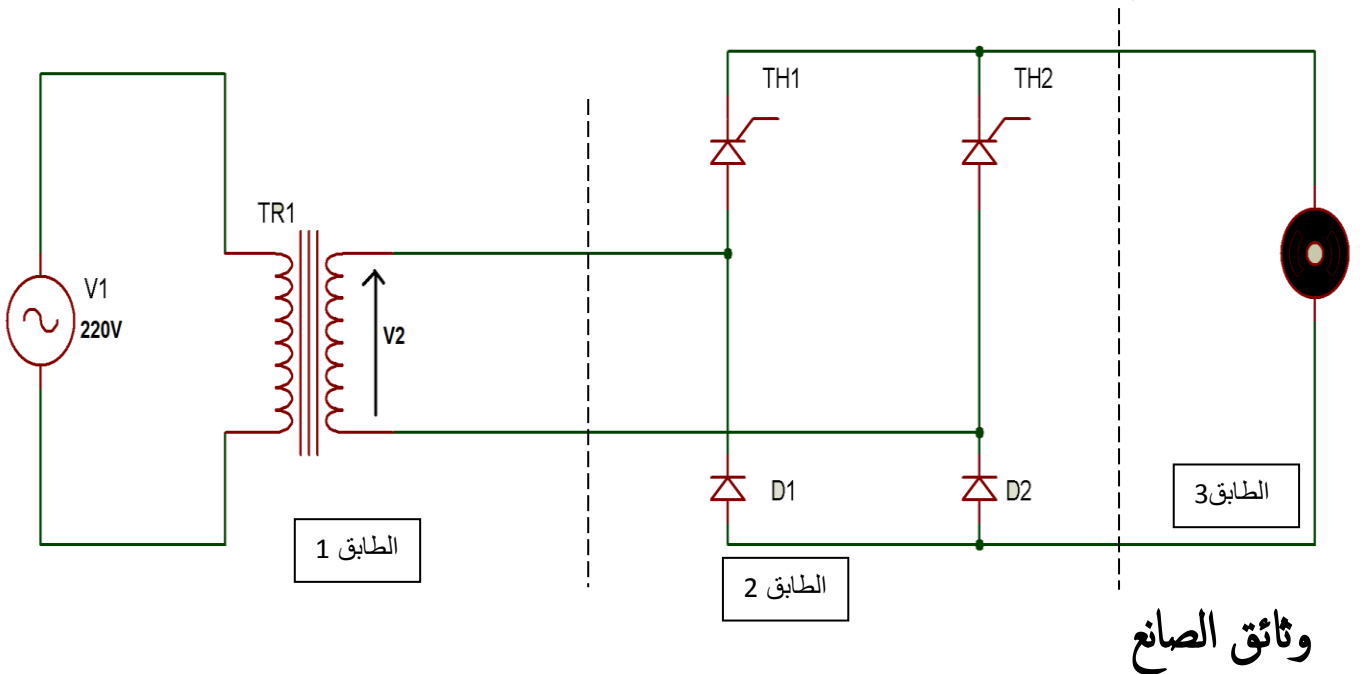




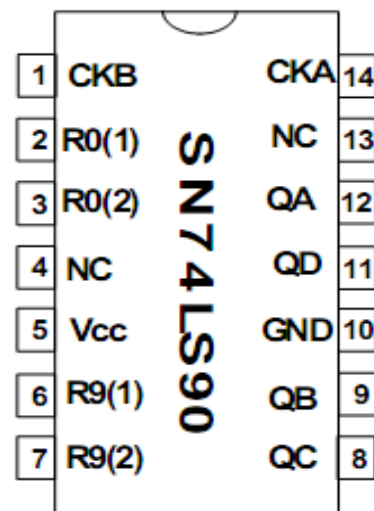
### 3. دائرة التأجيل قبل التنبيه:



### 4. دائرة التحكم في سرعة محرك عربة إخلاء صندوق البقايا:



INPUTS				OUTPUTS			
R0(1)	R0(2)	R9(1)	R9(2)	Q <sub>D</sub>	Q <sub>C</sub>	Q <sub>B</sub>	Q <sub>A</sub>
H	H	L	X	L	L	L	L
H	H	X	L	L	L	L	L
X	X	H	H	H	L	L	H
X	L	X	L	COUNT			
L	X	L	X	COUNT			
L	X	X	L	COUNT			
X	L	L	X	COUNT			

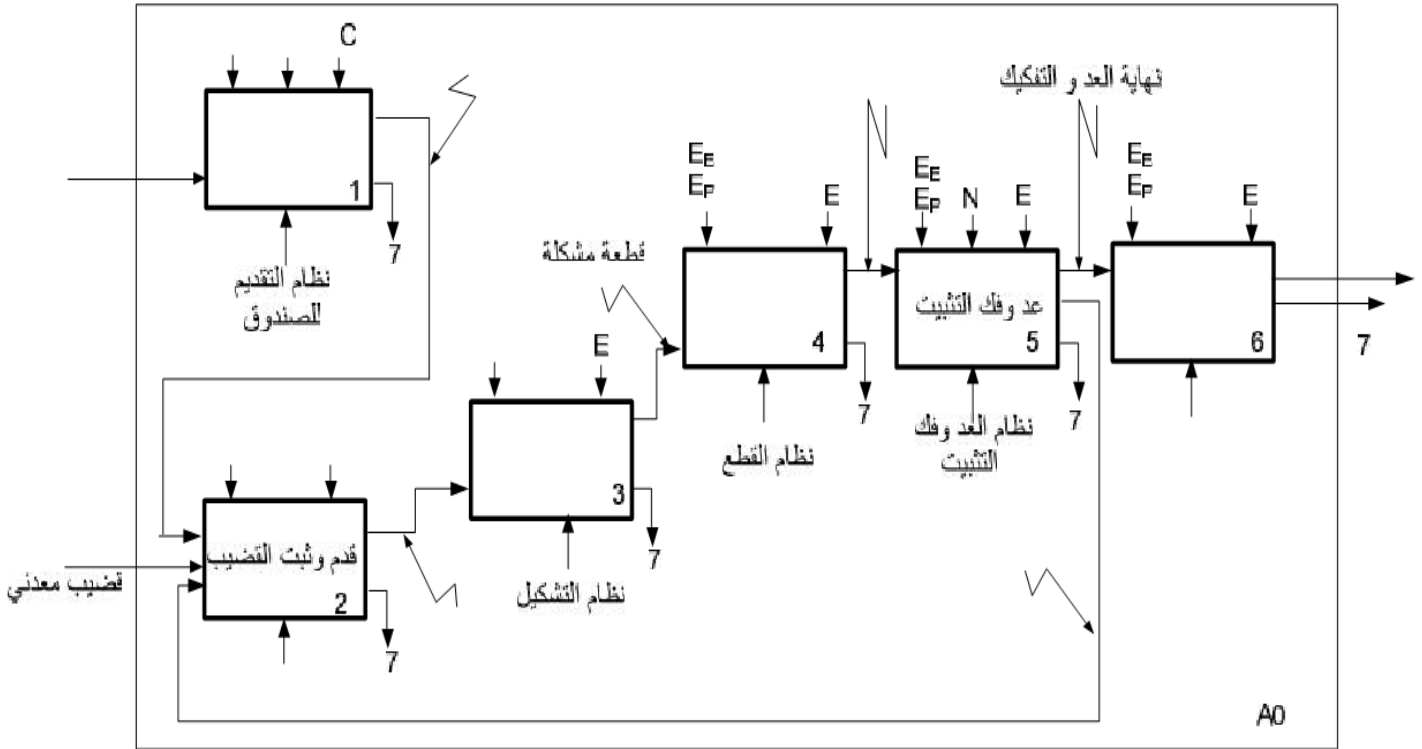


# أسئلة الامتحان

1. أكمل على وثيقة الإجابة التحليل الوظيفي التنازلي.
  2. في المناولة الهيكلية لماذا اخترنا الملتقط  $f$  حثي وليس سعوي؟ وهل يمكن استبداله بنوع آخر من الملتقطات؟
  3. أعط مخطط تدرج المتامن، وفسر العلاقة بين متمن القيادة والتهيئة و متمن الإنتاج العادي.
  4. أكمل على وثيقة الإجابة مخطط أنماط التشغيل و التوقف المبسط لهذا النظام.
  5. أرسم متمن أشغولة القطع من وجهة نظر جزء التحكم؟
  6. أرسم جدول معادلات التنشيط و التخميل لأشغولة تقديم و تثبيت القضيب.
  7. أكمل على وثيقة الإجابة المعقب الهوائي لأشغولة تقديم و تثبيت القضيب.
- ❖ في دارة كشف وعد القطع: صفحة 16 من 20
8. ما دور كل من العناصر : - المقاومة  $R_1$  - الصمام  $D$  - المقاومتين  $R$  - المقاومة  $R_B$
  9. أحسب التوتر  $V_A$ ، ثم أكمل على وثيقة الإجابة جدول تشغيل تركيب دارة الكشف و العد.
  10. أكمل على وثيقة الإجابة ربط الدارة المندمجة 74LS90 المستعملة لعد 12 قطعة.
- ❖ في دارة مستبدل التماثلي الرقمي CAN: صفحة 16 من 20
11. أحسب الخطوة  $q$  و التباين  $r$ ؟
  12. استنتج القيمة الرقمية  $N$  في السداسي عشر الموافقة لتوتر الدخول  $V_e=2.5V$ ؟
- ❖ في دارة مستبدل الرقمي التماثلي CNA: صفحة 16 من 20
13. أحسب الخطوة  $q$  و التباين  $r$ ؟
  14. استنتج القيمة التماثلية  $V_s$  الموافقة لكلمة المدخل في الثنائي (10000000).
- ❖ في دارة التأجيل قبل التنبيه: صفحة 17 من 20
15. ما اسم و دور المقحلان BD681S؟
  16. إذا علمت أن  $\beta_1=\beta_2=100$ ، أوجد تيار الجامع  $I_c$ ؟
  17. أوجد مقاس العداد للحصول على التأجيل المطلوب، ثم استنتج نوع الدارة التوافقية؟
  18. أكمل على وثيقة الإجابة مخطط تركيب العداد باستعمال قلابات JK
- ❖ في دارة التحكم في سرعة عربة نقل صندوق البقايا: صفحة 17 من 20
- الطابق 1 عبارة عن محول يحمل الخصائص التالية:  $220V/24V/50Hz$   $300W$
- أجريت عليه التجارب في الفراغ:  $U_{10}=220V$   $U_{20}=26.4V$
- و تجارب قصر الدارة:  $U_{1cc}=20V$   $P_{1cc}=23.4W$   $I_{2cc}=I_{2n}$
19. أوجد نسبة التحويل في الفراغ
  20. أحسب المقادير المرجعة إلى الثانوي  $Z_s$  ;  $X_s$  ;  $R_s$
  21. ما اسم ودور الطابق 2؟
  22. ما اسم ودور العنصرين  $Th_1$  و  $Th_2$  ؟
  23. نريد الحصول على قيمة متوسطة قدرها  $V_{moy}=6V$ ، أوجد زاوية القرح (زاوية تأخر القرح) اللازمة لذلك.
  24. أكمل على وثيقة الإجابة منحنى نبضات القرح وتوتر الخروج  $V_s$  باعتبار الحمولة مقاومة فقط.

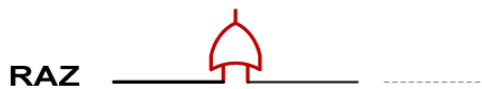
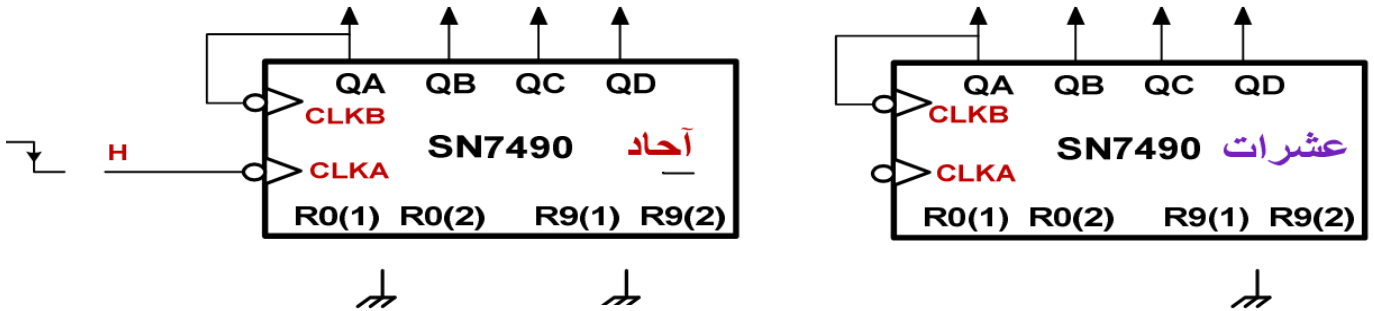
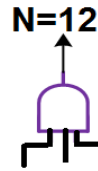
## وثيقة الإجابة

الاسم : ..... اللقب : .....  
1. التحليل الوظيفي التنازلي:

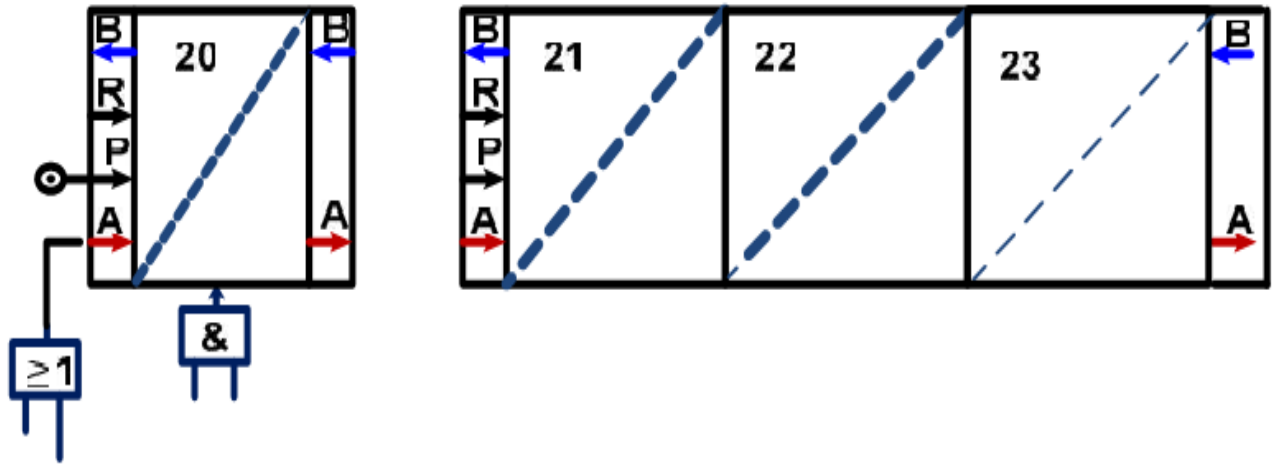


7 : نفايات - تقارير

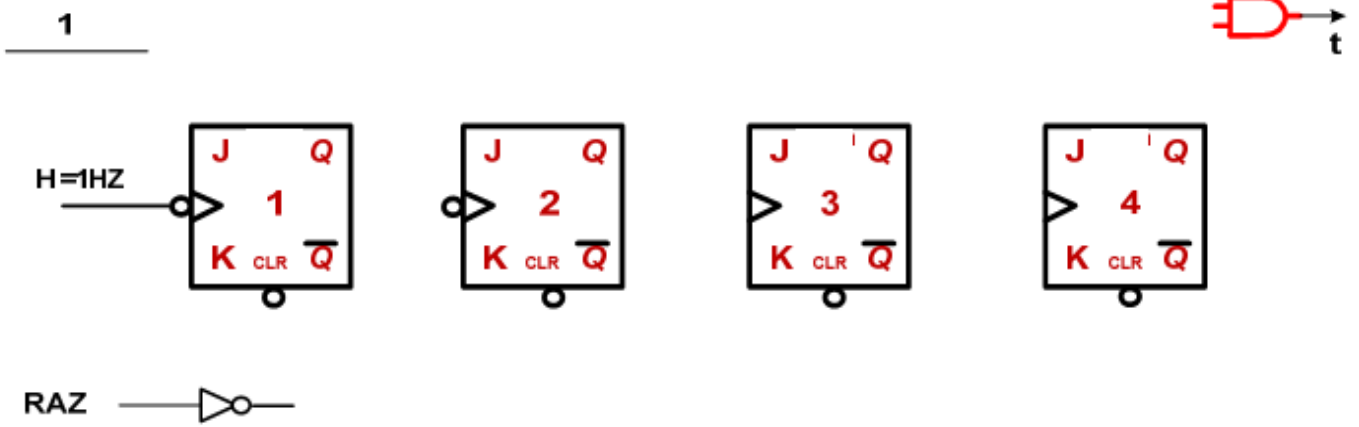
2. دائرة العداد باستعمال الدارة المندمجة 74SLS90



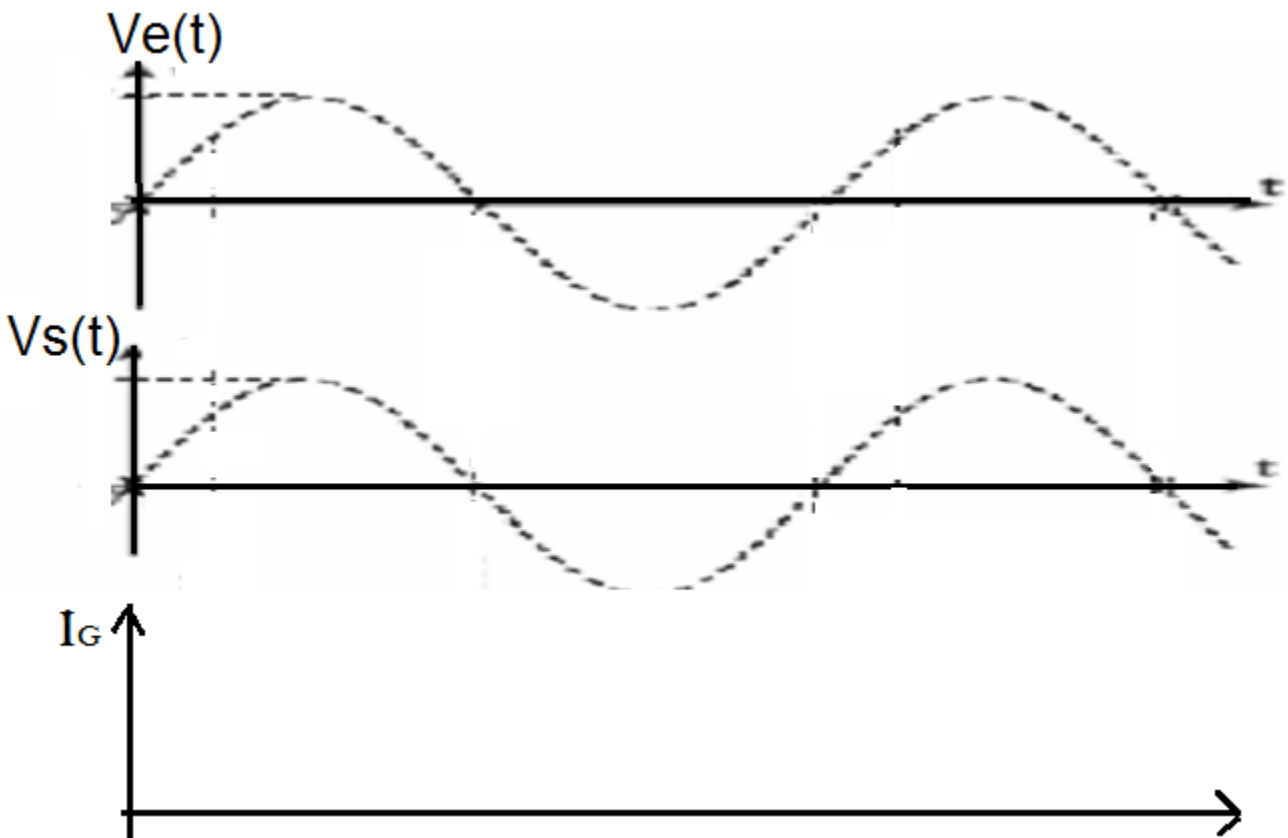
3. المعقب الهوائي لأشغولة تقديم و تثبيت القضيب:



4. دائرة التأجيل باستعمال العداد



5. محنى توتر الخروج و نبضات القدح:



جدول تشغيل دائرة الكشف

$\bar{Q}$	R	S	SV	BV	VA	
						حضور القطعة
						غياب القطعة

دليل أنماط التشغيل و التوقف

